

# Annexe 3 : Activités de programmation

## Intitulé

EN12\_AP\_3b – robot de sol

## Pop-up

L'élève programme un robot de sol sans ordinateur pour lui faire éviter des obstacles.

 **Description de l'activité de base:** construire des environnements permettant de contrôler les déplacements de Thymio:

1. construire un chemin  
(sans autre contrainte)



2. construire un chemin  
qui guide Thymio



3. construire un chemin qui guide  
Thymio d'un endroit à un autre



## Source

DÉCODAGE, p. 319

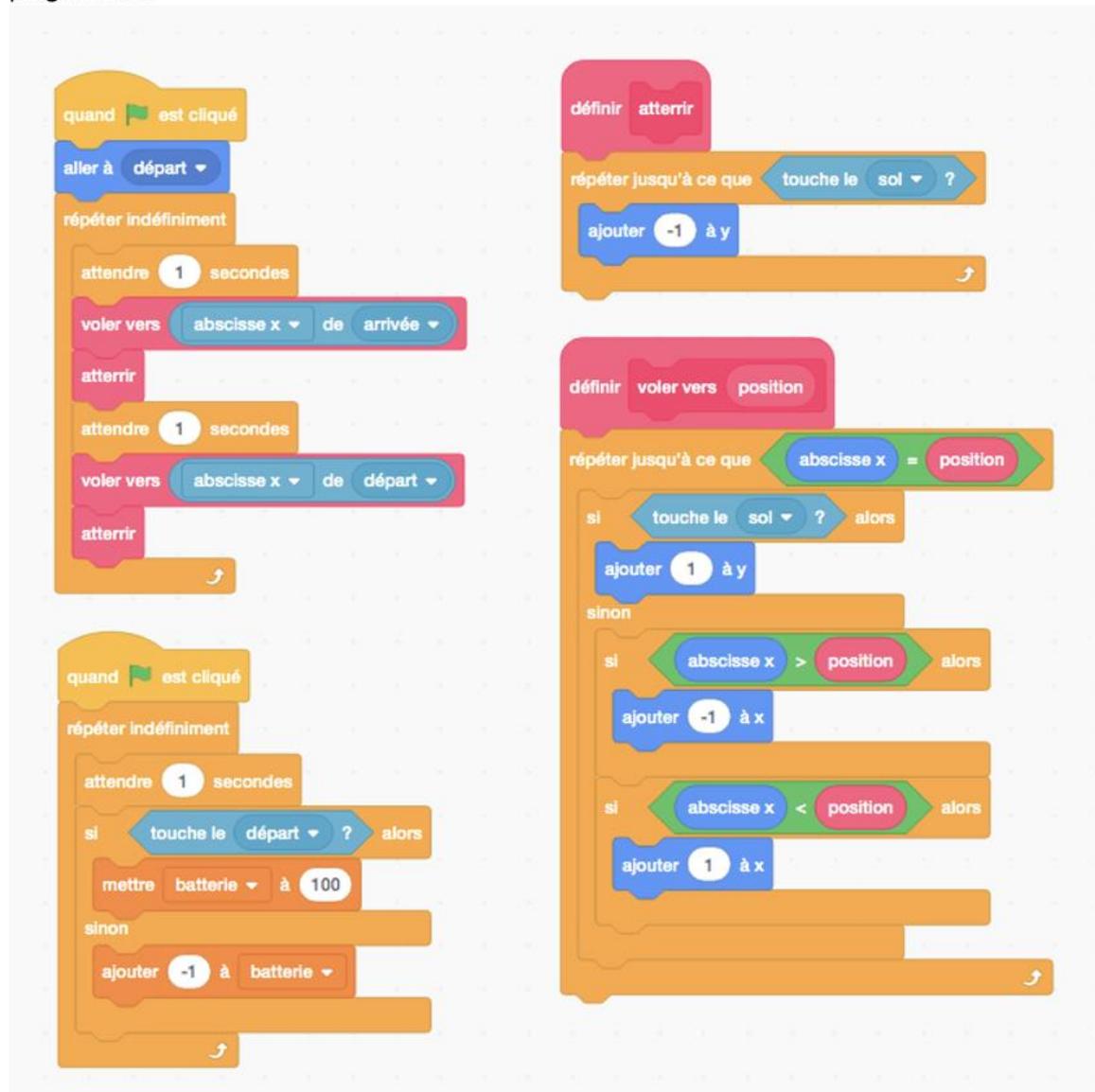


## Intitulé

EN32\_AP\_2 : Surveiller le niveau de la batterie / Connected3J exercice 327 p. 73

## Pop up

A l'aide de Scratch, l'élève programme le vol d'un drone livreur de paquets en utilisant des sous-programmes.



## Source

<https://scratch.mit.edu/projects/463454656/editor/>